

SCHEDA ASE1504		Data: 09 Giugno 2015
Cognome	Nome	Matricola

ESERCIZIO N°1

6 punti

- a) Determinare la mappa di Karnaugh di una funzione logica $Y = f(X_4, X_3, X_2, X_1, X_0)$ dove X_3, X_2, X_1, X_0 rappresentano una cifra in codifica BCD, mentre X_4 è un bit di parità (logica: Parità DISPARI).
 Y vale 1 se la regola di parità è corretta e la cifra rispetta la codifica BCD (Y vale 0 altrimenti).
- b) Realizzare a 2 livelli di logica (SP) con porte logiche elementari la funzione del punto a) scegliendo tra le diverse possibili soluzioni quella che minimizza il numero di porte logiche.
- c) Se le porte logiche elementari (AND, OR, NOT) a K ingressi hanno $T_{pd} = 0,15 \text{ ns} + 0,2 K \text{ ns}$ quale è il T_{pd} massimo del circuito di cui al punto b)? Se ingressi e uscite del circuito combinatorio di cui al punto b) sono registrati con registri aventi $T_{co} = 0,5 \text{ ns}$ e $T_{su} = 0,5 \text{ ns}$ quale è la massima frequenza di lavoro possibile?

ESERCIZIO N°2

4 punti

- a) Realizzare la funzione $Y = f(X_4, X_3, X_2, X_1, X_0)$ di cui all'esercizio 1 tramite multiplexer.
- b) Realizzare la funzione $Y = f(X_4, X_3, X_2, X_1, X_0)$ di cui all'esercizio 1 tramite decoder.

ESERCIZIO N°3

6 punti

Dati i numeri $A = -129,75$ $B = 0,125$ $C = -45,625$

- a) Determinare la loro rappresentazione in virgola fissa e MS, C2, C1, Traslazione e il numero minimo di bit necessario per rappresentarli tutti correttamente.
- b) Se si usa una ALU a 8 bit che opera in C2 si commettono errori di rappresentazione per A, B e C ? Se sì, di che entità sono gli errori in valore assoluto e percentuale, se è stato usato troncamento?
- c) Determinare la rappresentazione di A, B e C in virgola mobile formato standard IEEE754 singola precisione. Anche in questo caso determinare l'entità degli errori in valore assoluto e percentuale.

ESERCIZIO N°4

5 punti

Progettare un T-FF (positive edge-triggered) come macchina asincrona.

ESERCIZIO N°5

5 punti

Progettare una macchina di Mealy sincronizzata con 2 ingressi X e Y e una sola uscita U che viene posta e mantenuta a 1 nel caso in cui, a partire dalla situazione in cui entrambi gli ingressi sono 0, si ha prima la transizione a 1 di X seguita (con X sempre al valore 1) da quella di Y . L'uscita viene riportata a 0 soltanto da una sequenza per cui, a partire dalla situazione in cui entrambi gli ingressi sono 1, si ha la transizione a 0 di X seguita (con X sempre al valore 0) da quella di Y .
 La macchina deve essere dotata di reset asincrono che la riporta nello stato iniziale con uscita 0.

ESERCIZIO N°6

7 punti

Realizzare una subroutine per il microcontrollore AVR XMEGA256A3BU, che valuti la somma modulo 10^4 di due numeri di 4 cifre BCD, contenuti in X e Y , e ponga il risultato nello stesso puntatore X (che, come è noto, è costituito dalla coppia di registri R27:R26).

① Funzione combinatoria.

		$x_3 x_2$			
		00	01	11	10
$x_1 x_0$	00	0	1	0	1
	01	1	0	0	0
	11	0	1	0	0
	10	1	0	0	0

		$x_3 x_2$			
		00	01	11	10
$x_1 x_0$	00	1	0	0	0
	01	0	1	0	1
	11	1	0	0	0
	10	0	1	0	0

$x_4 = 0$ $x_4 = 1$

Per realizzare la mappa alloca le 10 codifiche esatte
 Le rimanenti 22 corrispondono agli errori

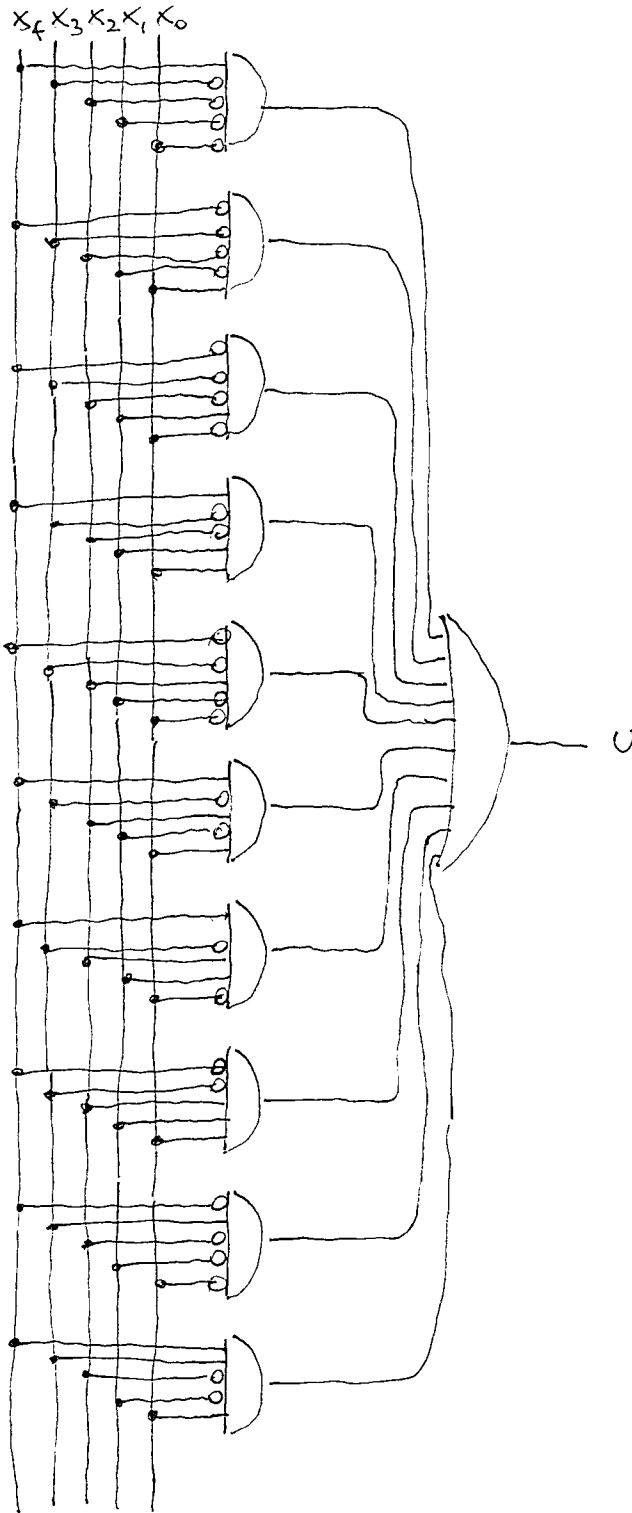
Gli 1 sono isolati. la sintesi SP a minimo numero di
 porte è costituita dalla somma dei 10 mintermini

Ritardo massimo: NOT + AND5 + OR10

$$t_{pd} = 0,15 + 0,2 + 0,15 + 1 + 0,15 + 2 = 3,65 \text{ ns}$$

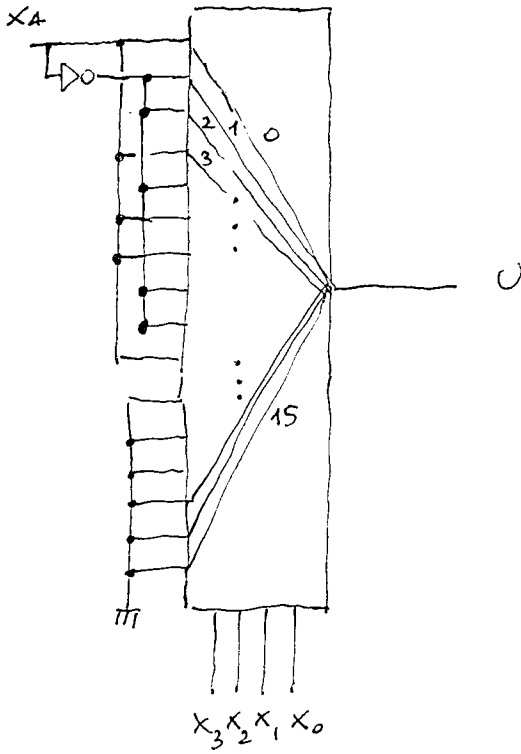
$$f_{max} = \frac{1}{T_{max}} = \frac{1}{t_{pd} + T_{co} + T_{su}} = 215 \text{ MHz}$$

Sintez: scheme e porte

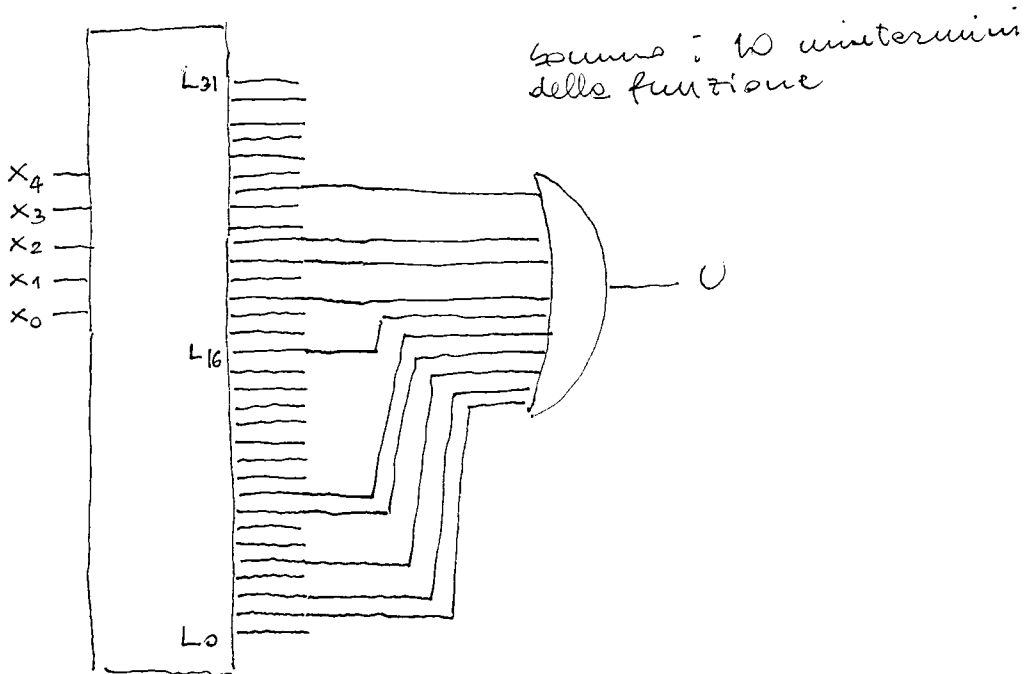


2

Soluzione tramite MUX
Usa un decoder 16:1



Soluzione tramite decoder 5:32



- ③ Occorrono 8 b per la parte intera (modulus)
 3 b per la parte frazionaria
 (esprimibile sempre in ottavi)
 1 b per il segno

Non essendo casi limite, questi 12 b sono sufficienti per tutte le rappresentazioni

			8 bit	ϵ_A	ϵ_r
MS	1:10000001.110	-129.75	-128	1.75	1.35%
	0:00000000.001	0.125	0	0.125	100%
	1:00101101.101	-45.625	-44	1.625	3.56%
C2	101111110.010	-129.75	-130	0.25	0.193%
	00000000.001	0.125	0	0.125	100%
	111010010.011	-45.625	-46	0.375	0.822%
C1	101111110.001	-129.75	-128	1.75	1.35%
	00000000.001	0.125	0	0.125	100%
	111010010.010	-45.625	-44	1.625	3.56%
T	001111110.010	-129.75	-130	0.25	0.193%
	10000000.001	0.125	0	0.125	100%
	011010010.011	-45.625	-46	0.375	0.822%

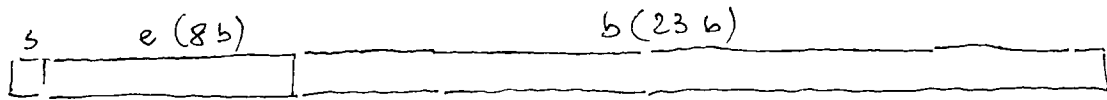
Usando solo 8 b si commettono errori. Per determinarli occorre valutare i numeri rappresentati troncando i 4 b meno significativi di ogni valore

$$\epsilon_A = |x - \hat{x}| \quad \epsilon_r = \frac{\epsilon_A}{|x|}$$

Nello standard IEEE 754 ; 3 valori si rappresentano SENZA errori, avendo a disposizione 23 b di mantissa.

Le rappresentazioni si ricevono (binary 32)

$$x = (-1)^s \cdot \left\{ 1 + \sum_{i=1}^{23} b_{23-i} 2^{-i} \right\} 2^{(e-127)} =$$



$$-129,75 = (-1) \cdot 2^7 \cdot \frac{129,75}{128}$$

$$s=1 ; e=134 ; B=114688$$

$$[1][10000110][000000111000000000000000000000]$$

$$0,125 = (-1)^0 \cdot 2^{-3} \cdot 1$$

$$s=0 ; e=124 ; B=\emptyset$$

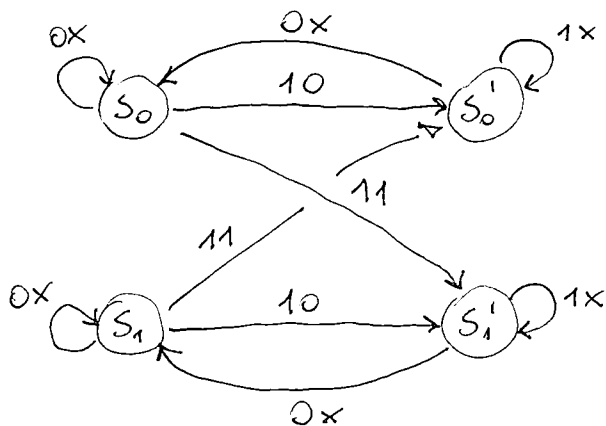
$$[0][0111110][000000000000000000000000000000]$$

$$-45,625 = (-1) \cdot 2^5 \cdot \frac{45,625}{32}$$

$$s=1 ; e=132 ; B=3571712$$

$$[1][10000100][011011000000000000000000000000]$$

④ Possiamo fare riferimento al seguente grafico di flusso



S_0 e S_0' uscita 0
 S_1 e S_1' uscita 1

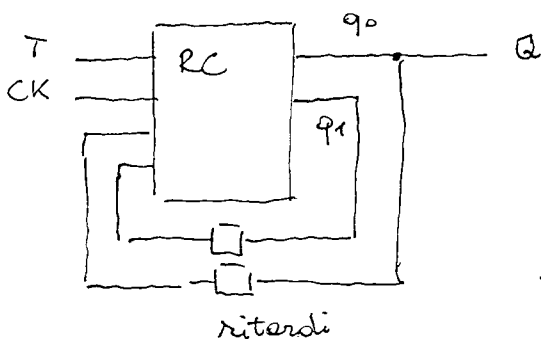
Richiediamo all'utente un pilotaggio in modo fondamentale e senza transizioni multiple

Codifichiamo con codici adiacenti, stati successivi

	$q_1 q_0$
S_0	00
S_0'	10
S_1	11
S_1'	01

q_0 coincide con l'uscita

Architettura:



Sintetizziamo RC
 senza ALEE e possiamo
 ritardi per evitare
 ALEE essenziali

Tabella di flusso

$q_1 q_0$		CK, T			
		00	01	11	10
S_0	00	00	00	01	10
S_1'	01	11	11	01	01
S_1	11	11	11	10	01
S_0'	10	00	00	10	10

Sintesi senza delay

q_0

$q_0 q_0$	CK, T			
	00	01	11	10
00	0	0	1	0
01	1	1	1	1
11	1	1	0	1
10	0	0	0	0

q_1

$q_1 q_0$	CK, T			
	00	01	11	10
00	0	0	0	1
01	1	1	0	0
11	1	1	1	0
10	0	0	1	1

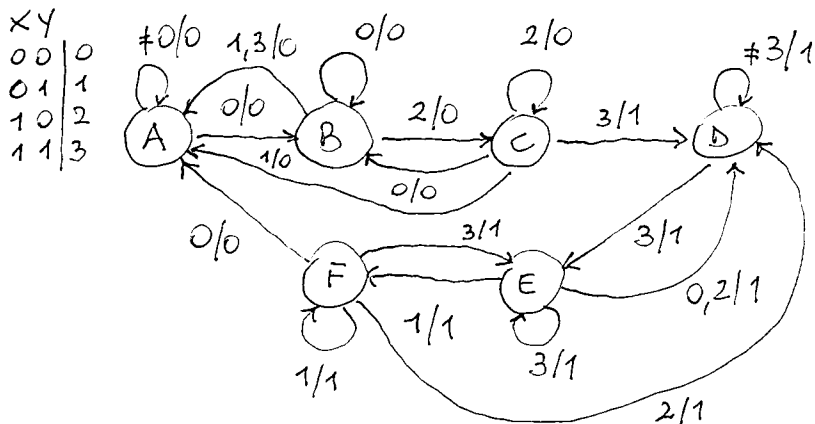
$$q_0 = q_0 \bar{T} + q_0 \bar{CK} + \bar{q}_1 q_0 + \bar{q}_1 CK T$$

$$q_1 = q_0 \bar{CK} + q_1 q_0 \bar{T} + q_1 CK \bar{T} + q_1 \bar{q}_0 CK + \bar{q}_0 CK \bar{T}$$

Per avere la garanzia che due essenziali non diano problemi, è sufficiente porre ritardi maggiori del massimo ritardo di RC

5

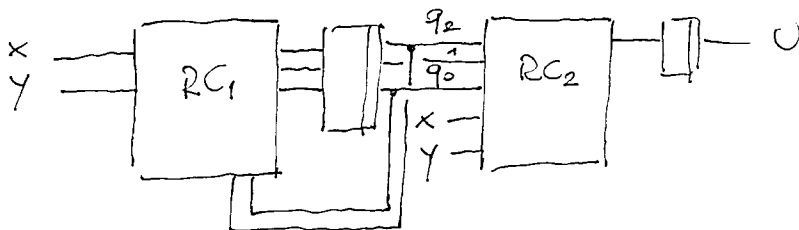
Gruppo di flusso delle macchine.



Codifica degli stati (senza alcuna tecnica di ottim.)

- A 000 stato di reset
- B 001
- C 010
- D 011
- E 100
- F 101

Architettura



q_1, q_0	XY				
	00	01	11	10	
00	001/0	000/0	000/0	000/0	A
01	001/0	000/0	000/0	010/0	B
11	011/1	011/1	100/1	011/1	D
10	001/0	000/0	011/1	010/0	C
	0	1	3	2	

$q_2 = 0$

q_1, q_0	XY				
	00	01	11	10	
00	011/1	101/1	100/1	011/1	E
01	000/0	101/1	100/1	011/1	F
11	-	-	-	-	
10	-	-	-	-	
	0	1	3	2	

$q_2 = 1$

Situasi RC_2

x, y

q_1, q_0

0	0	0	0
0	0	0	0
1	1	1	1
0	0	1	0

$q_2=0$

1	1	1	1
0	1	1	1
-	-	-	-
-	-	-	-

$q_2=1$

$$U = q_1 q_0 + x y q_1 + q_2 \bar{q}_0 + y q_2 + x q_2$$

Situasi RC_1 q_0

1	0	0	0
1	0	0	0
1	1	0	1
1	0	1	0

1	1	0	1
0	1	0	1
-	-	-	-
-	-	-	-

$$q_0 = \bar{x} \bar{y} \bar{q}_2 + \bar{x} q_1 q_0 + \bar{y} q_1 q_0 + x y q_1 \bar{q}_0 + \bar{x} \bar{y} \bar{q}_0 + \bar{x} y q_2 + x \bar{y} q_2$$

q_1

0	0	0	0
0	0	0	1
1	1	0	1
0	0	1	1

1	0	0	1
0	0	0	1
-	-	-	-
-	-	-	-

$$q_1 = \bar{x} q_1 q_0 + x q_1 \bar{q}_0 + x \bar{y} q_0 + \bar{y} q_2 \bar{q}_0$$

q_2

0	0	0	0
0	0	0	0
0	0	1	0
0	0	0	0

0	1	1	0
0	1	1	0
-	-	-	-
-	-	-	-

$$q_2 = x y q_1 q_0 + y q_2$$

6

Realizzare una subroutine per il microcontrollore AVR XMEGA256A3BU, che valuti la somma modulo 10^4 di due numeri di 4 cifre BCD, contenuti in X e Y, e ponga il risultato nello stesso puntatore X (che, come è noto, è costituito dalla coppia di registri R27:R26).

```
/* La soluzione proposta spezza la difficoltà del problema in quello della somma
   delle due parti separate delle parole a 16 b. La soluzione può essere estesa
   facilmente a una dimensione arbitraria dei numeri BCD da sommare
*/
```

```
sum_4bcd:
  push R16
  push R17
  mov R16,XL
  mov R17,YL
  rcall sum_2bcd
  mov XL,R16
  mov R16,XH
  mov R17,YH
  rcall sum_2bcd_c
  mov XH,R16
  pop R17
  pop R16
  ret
```

```
/* Le seguenti subroutine sono usate solo internamente alla subroutine
   principale. Si possono quindi permettere di non salvare i registri usati,
   la cui integrità è garantita dalla subroutine chiamante.
*/
```

```
sum_2bcd: //somma due byte BCD e genera il carry corretto
  subi R16,-0x66
  add R16,R17
  brhc nn1
  brcc nn3
  ret //C=1,H=1
nn1:
  brcc nn2
  subi R16,0x06 //C=1,H=0
  sec //per lasciare C=1
  ret
nn2:
  subi R16,0x66 //C=0,H=0
  ret
nn3:
  subi R16,0x60 //C=0,H=1
  ret
```

```
sum_2bcd_c: //somma due byte BCD col carry e genera il carry nuovo corretto
    brcc pp0
    inc R17
pp0:
    subi R16, -0x66
    add R16, R17
    brhc pp1
    brcc pp3
    ret //C=1, H=1
pp1:
    brcc pp2
    subi R16, 0x06 //C=1, H=0
    sec //per lasciare C=1, nel caso multibyte
    ret
pp2:
    subi R16, 0x66 //C=0, H=0
    ret
pp3:
    subi R16, 0x60 //C=0, H=1
    ret
```